

## РЕДУКЦИИ В ИНТЕГРИРУЕМЫХ СИСТЕМАХ. ГРУППА РЕДУКЦИЙ.

А.В. Михайлов

Изучение бесконечных групп редукций приводит к обобщению метода обратной задачи на случай, когда спектральный параметр  $\lambda$  лежит на произвольной алгебраической кривой. Намечена классификация интегрируемых моделей и их редукций. Построен новый нетривиальный пример интегрируемой модели связанный с группой тетраэдра.

В настоящее время известно большое количество нелинейных полевых моделей интегрируемых методом обратной задачи. Важной является проблема их классификации, которую, с нашей точки зрения, следует решать в терминах метода обратной задачи. Проблема по существу, сводится к описанию возможных "L — A-пар" и перечислению редукций в каждом "калибровочном классе". В предыдущих работах [1 — 3] было показано, что описание редукций тесно связано с изучением особой группы симметрии условий совместности и, следовательно, самих интегрируемых моделей (группы редукций). В этой работе после краткого введения (раздел 1) мы показываем, что изучение бесконечных групп редукций приводит к интересным обобщениям метода обратной задачи. Мы намечаем схему классификации интегрируемых моделей и в разделе 3 приводим пример новой интегрируемой полевой модели (12).<sup>(1)</sup>

1. Рассмотрим пару линейных уравнений на матричную функцию  $\psi$

$$L_1 \psi = \psi_\xi - U_1 \psi = 0, \quad L_2 \psi = \psi_\eta - U_2 \psi = 0, \quad (1)$$

где  $U_{1,2}$  — матричные  $N \times N$  функции от координат  $\xi, \eta$  и комплексного параметра  $\lambda$ . Условие их совместности

$$U_{1\eta} - U_{2\xi} + [U_1, U_2] = 0 \quad (\text{при всех } \lambda) \quad (2)$$

приводит к нелинейной системе уравнений (см. [2, 4, 5]), которая поддается изучению при помощи метода обратной задачи.<sup>(1)</sup>

Обозначим  $\Psi(\lambda)$  множество фундаментальных решений пары уравнений (1) при фиксированном значении  $\lambda$ . Потребуем, чтобы на множестве  $\Psi(\lambda)$  действовала группа симметрий устроенная следующим образом. Пусть  $\hat{G}$  группа  $N \times N$  матриц, вообще говоря, зависящих от  $\xi, \eta, \lambda$  и  $\mathcal{G}$  дискретная группа дробнолинейных преобразований плоскости  $\lambda$ . Рассмотрим подгруппу  $G_R$  прямого произведения  $\hat{G} \times \mathcal{G}$ , т.е.  $G_R$  состоит из некоторых упорядоченных пар вида  $(\hat{g}, g(\lambda))$ , где  $\hat{g} \in \hat{G}$ ,  $g(\lambda) \in \mathcal{G}$ . Группа  $G_R$  действует на функциях  $\psi(\lambda)$  следующим образом:

$$\psi(\lambda) \rightarrow \psi_1(\lambda) = \hat{g} \psi(g(\lambda)); \quad \psi(\lambda) \in \Psi(\lambda), \quad (\hat{g}, g(\lambda)) \in G_R, \quad (3)$$

а требование симметрии относительно  $G_R$  заключается в том, что  $\psi_1(\lambda) \in \Psi(\lambda)$ . При этом очевидно, что:

$$\hat{g}^{-1} L_{1,2}(\lambda) \hat{g} = L_{1,2}(g(\lambda)) \quad (4)$$

и, следовательно, возникают ограничения на вид "потенциалов"  $U_{1,2}$

$$\hat{g}^{-1} U_1(\lambda) \hat{g} - \hat{g}^{-1} \hat{g} \xi = U_1(g(\lambda)), \quad \hat{g}^{-1} U_2(\lambda) \hat{g} - \hat{g}^{-1} \hat{g} \eta = U_2(g(\lambda)). \quad (5)$$

Прямой подстановкой можно убедиться, что связи (5) совместны с уравнениями движения (2) при любых  $\hat{g}$  и  $g(\lambda)$ . Отметим, что группу  $G_R$  можно расширить преобразованиями вида

$$\psi(\lambda) \rightarrow \hat{t}(\psi^\mu(t(\lambda)))^{-1} \in \psi(\lambda), \quad \psi(\lambda) \rightarrow \hat{r} \bar{\psi}(r(\bar{\lambda})) \in \psi(\lambda) \quad (6)$$

$$\psi(\lambda) \rightarrow \hat{h}(\psi + (h(\bar{\lambda})))^{-1} \in \psi(\lambda); \quad t(\lambda), r(\bar{\lambda}), h(\bar{\lambda}) \in \mathcal{Y}, \quad \hat{t}, \hat{r}, \hat{h} \in \hat{G},$$

которые также приводят к ограничениям на вид  $U_{1,2}$  совместным с (2) (см. [2, 3]).

Иными словами, потребовав симметрию в задаче совместности (1) относительно группы  $G_R$  мы регулярным образом строим редукцию системы (2) к системе с существенно меньшим числом полей, но обладающей скрытой симметрией. Эта симметрия проявится, например, в переменных действие — угол, где она приводит к преобразованиям в пространстве "полей" и комплексным преобразованиям параметра  $\lambda$ . Отметим, что в релятивистски-инвариантных задачах параметру  $\lambda$  иногда можно придать смысл  $e^\beta$  ( $\beta$  — быстрота), аналогичная интерпретация имеется в квантовом варианте метода обратной задачи [6]. Связь группы  $G_R$  с группой калибровочных преобразований и некоторые примеры подробно описаны в [2]. Ниже, для простоты будем считать, что матрицы  $\hat{g} \in \hat{G}$  не зависят от  $\xi, \eta, \lambda$ .

2. Рассмотрим такие преобразования из  $G_R$ , которые имеют вид  $(I, \tilde{g}(\lambda))$ , при этом  $\tilde{g}(\lambda)$  образуют нормальную подгруппу  $\mathcal{E}^1 \in \mathcal{E}$ . Из (5) следует, что матрицы  $U_{1,2}(\lambda)$  являются автоморфными функциями группы  $\mathcal{E}^1$  и, поэтому, их достаточно определить в фундаментальной области  $\Gamma^1 = C / \mathcal{E}^1$ . Группа  $\mathcal{E}^1$  отождествляет границы области  $\Gamma^1$  и превращает ее в Риманову поверхность которую мы также будем обозначать  $\Gamma^1$ .

Естественным обобщением рациональной задачи является совместности [4, 5] являются задача в которой матричные функции  $U_{1,2}$  мероморфны на Римановой поверхности  $\Gamma^1$ . Полюса этих функций лежат на орбитах  $\{A_1, \dots, A_k\}$  и  $\{B_1, \dots, B_e\}$  конечной группы  $\mathcal{E}_1 = \mathcal{E} / \mathcal{E}^1$ . Напомним, что орбитой  $A_1$  точки  $a_1$ , называется множество точек  $g(a_1)$ , где  $g(\lambda) \in \mathcal{E}_1$ . Разложим матрицы  $U_{1,2}(\xi, \eta, \lambda)$

$$U_{1,2}(\xi, \eta, \lambda) = \sum_{k=1}^{M_{1,2}} U_{1,2}^k(\xi, \eta) f_k^{1,2}(\lambda) + U_{1,2}^0(\xi, \eta) \quad (7)$$

по базисам мероморфных на  $\Gamma^1$  функций  $f_k^{1,2}(\lambda)$  не имеющих других особенностей кроме полюсов в  $\{A_1, \dots, A_k\}$  и  $\{B_1, \dots, B_e\}$  соответственно. При действии  $\mathcal{G}_1$  функции  $f_k^{1,2}(\lambda)$  преобразуются следующим образом:

$$f_k^{1,2}(g(\lambda)) = \sum_{s=1}^{M_{1,2}} F_{ks}^{1,2}(g) f_s^{1,2}(\lambda). \quad (8)$$

Матрицы  $F_{ks}^{1,2}(g)$  очевидным образом задают представление группы  $\mathcal{G}_1$ , которое зависит от орбит  $\{A_1, \dots, A_k\}$ ,  $\{B_1, \dots, B_e\}$  и выбора базиса  $f_k^{1,2}$ . Соотношение (5) с учетом (7) и (8) принимает вид

$$\hat{g}^{-1} U_{1,2}^k \hat{g} = \sum_{s=1}^{M_{1,2}} F_{ks}^{1,2}(g) U_{1,2}^s, \quad \hat{g}^{-1} U_{1,2}^0 \hat{g} = U_{1,2}^0. \quad (9)$$

Рассмотрим преобразование группы  $G_R$  имеющие вид  $(g^Y, I)$ , при этом  $g^Y$  образуют нормальную подгруппу  $\hat{G}^1$  группы  $\hat{G}$ . Они сводятся к подобию без изменения  $\lambda$  ( $F_{k,s}^{1,2}(I) = \delta_{ks}$ ). Такие преобразования мы будем называть преобразованиями первого рода

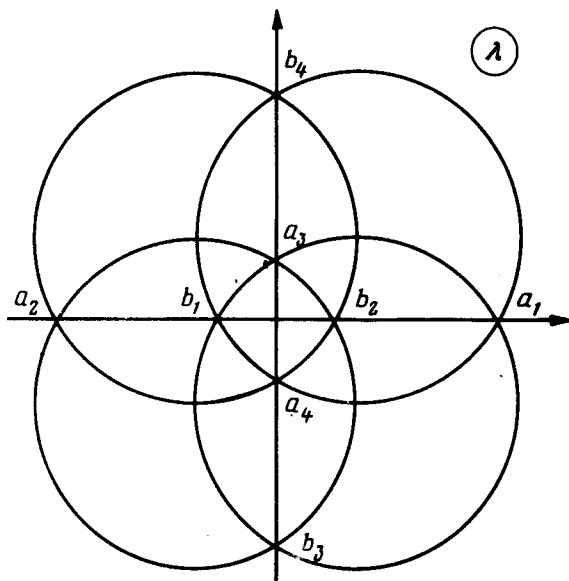
$$\hat{g}^{-1} U_{1,2}^k \hat{g} = U_{1,2}^k; \quad k \neq 0, \hat{g} \in \hat{G}^1. \quad (10)$$

Если  $\hat{G}^1 = I$  или лежит в центре непредвидимого представления группы  $\hat{G}$ , то (10) не накладывает ограничений на вид  $U_{1,2}^k$ . Случай неприводимого  $\hat{G}^1$  отвечает тривиальной редукции  $U_{1,2}^k \equiv 0$ . Факторгруппа  $\hat{G}_1 = \hat{G}/\hat{G}^1$  связывает матрицы  $U_{1,2}^k$  с разными  $k$  (преобразования второго рода). Редукции в которых нет преобразований первого рода будем называть каноническими редукциями.

Таким образом, аналитическая структура матриц  $U_{1,2}$  определяется дискретной группой  $\mathcal{G}$ , ее подгруппой  $\mathcal{G}^1$  и набором полюсов  $\{A_1, \dots, A_k\}$  и  $\{B_1, \dots, B_e\}$ . Матричная структура классифицируется группами  $\hat{G}, \hat{G}^1$  и их представлениями.

3. Конечные группы дробнолинейных преобразований комплексной плоскости исчерпываются группами  $Z_N, D_N$  и группами правильных многогранников (тетраэдра, октаэдра, икосаэдра) [7]. Примеры редукций связанных с  $Z_N$  и  $D_N$  были рассмотрены в [2, 3]. Рассмотрим группу тетраэдра  $T$ , которая порождается двумя преобразованиями  $Q, J$ . Преобразование  $Q$  осуществляет вращение вершины на угол  $2\pi/3$ ; а  $J$  связано с вращением на угол  $\pi$  вокруг оси проходящей через середины противоположенных ребер. Вписав тетраэдр в сферу Римана (см. стереографическую проекцию на рис.1), можно легко построить представление группы  $T$  дробнолинейными преобразованиями. Пусть группа  $\hat{G}$  изоморфна  $T$ , а  $G_R$  является диагональю  $\hat{G} \times \mathcal{G}$ , т.е. порождена элементами  $(Q, q)$  и  $(J, j)$ . Выберем матрицы представления  $\hat{G}$  и  $\mathcal{G}$  в следующем виде ( $\omega = \exp(2\pi i/3)$ )

$$j = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}, \quad q = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} i+1 & i\sqrt{2} \\ i\sqrt{2} & 1-i \end{pmatrix}, \quad Q = \begin{pmatrix} \omega & 0 & 0 \\ 0 & \omega & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad J = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2i & 2 \\ 2i & 1 & -2i \\ 2 & 2i & 1 \end{pmatrix}$$



Очевидно, что  $\mathcal{E}^1 = \hat{G}^1 = I$  и, поэтому, нет условий первого рода (10). Рассмотрим две вырожденных орбиты  $A$  и  $B$ , соответствующие вершинам тетраэдра  $\{a_1, \dots, a_4\}$  и центрам противоположенных граней  $\{b_1, \dots, b_4\}$  (рисунок). Рациональные функции

$$f_k^1 = \frac{\lambda - b_k}{\lambda - a_k}, \quad f_k^2 = \frac{\lambda - a_k}{\lambda - b_k}; \quad k = 1, \dots, 4$$

возьмем в качестве базисов. Легко вычислить матрицы  $F^{1,2}$ :

$$F^{1,2}(q) = \begin{bmatrix} \omega^{\pm 1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\omega^{\pm 1}(2 \pm \sqrt{3}) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \omega^{\pm 1} \\ 0 & -\omega^{\pm 1}(2 \pm \sqrt{3}) & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad F^{1,2}(j) = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

(верхний знак отвечает  $F^1$ ; нижний  $F^2$ ). Из (9) немедленно следует, что  $U_{1,2}^0 = 0$  (следствие неприводимости представления группы  $T$ ), а остальные четыре матрицы  $U_{1,2}^k$  линейно выражаются через  $U_{1,2}^1$  причем

$$U_1^1 = \begin{pmatrix} 0 & u_1 & 0 \\ 0 & 0 & u_2 \\ u_3 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad U_2^1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & v_3 \\ v_1 & 0 & 0 \\ 0 & v_2 & 0 \end{pmatrix} \quad (11)$$

Условие (2) эквивалентно равенству нулю всех вычетов в точках  $a_i, b_i$ . Поскольку вычеты связаны преобразованиями из группы редукции дос-

точно занулить их в точке  $a_1$  и  $b_1$ :

$$u_{1\eta} + \frac{2}{3}(1 + \sqrt{3})(v_3 - iu_2)v_1 = 0, \quad v_1\xi + \frac{2}{3}(1 - \sqrt{3})(u_3 - iu_2)v_1 = 0 \quad (12)$$

(+ циклическая перестановка индексов 1, 2, 3)

Легко видеть, что  $\partial_\eta(u_1 u_2 u_3) = 0$ ,  $\partial_\xi(v_1 v_2 v_3) = 0$ . Следовательно имеется только четыре независимых уравнения на четыре комплексные функции. Пополнив группу  $T$  отражениями и, соответственно группу  $G_R$  преобразованиями вида (6) мы приходим к четырем уравнениям на четыре вещественные функции.

Исходная система с четырьмя полюсами в каждом операторе приводила к 162 уравнениям на 180 вещественных функций. Фактически мы нашли нетривиальный анзац в этой нелинейной системе и свели ее к четырем уравнениям первого порядка.

Пусть  $\mathcal{G}$  — группа сдвигов  $\lambda \rightarrow \lambda + m_1\omega_1 + m_2\omega_2$ ,  $\left( \text{Im} \frac{\omega_1}{\omega_2} \neq 0 \right)$ , а  $\hat{G}$  — произвольная конечная группа с двумя образующими  $\hat{g}_1, \hat{g}_2$  ( $\hat{g}_1^{k_1} = \hat{g}_2^{k_2} = I$ ). Фундаментальная область  $\Gamma^1$  эквивалентна тору и содержится в параллелограмме со сторонами  $(k_1\omega_1, k_2\omega_2)$ . Если  $U_{1,2}$  имеют простые несовпадающие полюса, то их можно разложить по  $\zeta$  функциям Вейерштрасса:

$$U_a(\lambda, \xi, \eta) = \sum_{e, m} \zeta(\lambda - a_a - l\omega_1 - m\omega_2) U_a^{lm}(\xi, \eta) \quad (a = 1, 2),$$

где суммирование ведется по решетке содержащейся в  $\Gamma^1$ . Группа  $\hat{G}^1$  совпадает с коммутантом  $[\hat{G}, \hat{G}]$  и, следовательно,  $\hat{G}^1$  — абелева. Если представление  $\hat{G}$  неприводимо, то условия равенства нулю суммы вычетов ( $\sum_{l, m} U_a^{lm} \approx 0$ ) выполнено автоматически, а нетривиальный (не центральный) коммутант приводит к условиям первого рода. Важный пример "эллиптической  $L - A$ -пары" нашли Боровик и Склянин [8].

Автор признателен А.А.Белавину за многократные обсуждения и живой интерес к этой проблеме [9]. Мне приятно поблагодарить В.Е.Захарова и С.П.Новикова за полезные обсуждения и стимулирующие дискуссии.

Институт теоретической физики  
им. Л.Д.Ландау  
Академии наук СССР

Поступила в редакцию  
12 июня 1980 г.

### Литература

- [1] А.В.Михайлов. Письма в ЖЭТФ, 30, 443, 1979.
- [2] A.V.Mikhailov. "Reduction problem and Inverse problem method". Proc. of Kiev Soviet - American meeting (Kiev, September, 1979). North Holland P.C. 1980.
- [3] А.В.Михайлов. "О группе редукций двумеризованной цепочке Toda, и задаче Римана." Сб. "Труды семинара ИТЭФ по теории ядра". сентябрь - декабрь 1979 г., препринт ИТЭФ-44, 1980.

- [4] В.Е.Захаров, А.Б.Шабат. Функц. анализ и его прил., 13, 13, 1979.
- [5] В.Е.Захаров, А.В.Михайлов. ЖЭТФ, 74, 1953, 1978.
- [6] Л. Д.Фаддеев. Препринт ЛОМИ Р-2-79, 1979.
- [7] Л.Р.Форд. Автоморфные функции. ОНТИ НКТП СССР, 1936, М.-Л.
- [8] Е.К.Скляниц. Препринт ЛОМИ Е-3-1979, 1979.
- [9] А.А.Белавин. Письма в ЖЭТФ, 32, 182, 1980.
-