

СТАБИЛИЗАЦИЯ СТОЛКНОВИТЕЛЬНЫХ МОД РАЗРЫВНОЙ НЕУСТОЙЧИВОСТИ ДРЕЙФОВЫМИ ЭФФЕКТАМИ

А.А.Галеев, Л.М.Зеленый

В работе изучены собственные моды дрейфово-столкновительной тириг (разрывной) неустойчивости. Показано, что учет малых поправок на взаимодействие тириг-возмущений с ионно-звуковыми волнами ведет к исчезновению собственных решений.

В работах [1, 2] было показано, что конвективный отток энергии из области электронной диссипации тириг-возмущений ведет к стабилизации дрейфовых тириг-мод (аналогичный эффект известен теперь для дрейфовых волн [3 – 5]). Можно показать, что критерии стабилизации, полученные для бесстолкновительного случая [1] и полустолкновительного [2] в точности совпадают и по существу представляют собой учет энергии взаимодействия с ионно-звуковыми волнами в общем энергобалансе. Критерий стабилизации столкновительной моды дрейфовой тириг-неустойчивости, полученный в [2] из тех же соображений, оказывается уже неверен. Как мы покажем ниже собственные моды этой ветви колебаний имеют совершенно другой характер, чем найденный в [6, 7] и использованный в [2] и поэтому исчезают уже при малых поправках на взаимодействие с ионным звуком.

Влияние столкновений мы учтем в простой модели соударительного члена Батнагара – Гросса – Крука. Система уравнений для возмущений скалярного ϕ и векторного A потенциалов имеет вид

$$\eta_i \frac{\rho_i^2}{2} \phi_{xx}'' = \left(\phi - \frac{\omega A_{||}}{k_{||} c} \right) \left\{ \frac{k_{||}^2 v_{Te}^2}{k_{||}^2 v_{Te}^2 - 2i\omega v_{ei}} \right\} \left[\overline{\delta\omega_e} - \eta_i \frac{k_{||}^2 v_{Ti}^2}{2\omega^2} \right] = S, \quad (1)$$

$$\frac{\omega - \omega_*^e}{\omega} = \delta\omega_e, \quad \frac{\omega - \omega_*^i}{\omega} \approx \eta_i = \frac{T_e + T_i}{T_i}; \quad k_{||}(x) = \frac{kB(x)}{B},$$

$$A_{xx}'' = \frac{2\omega_{pe}^2}{v_{Te}^2} \frac{\omega S}{k_{||} c}. \quad (2)$$

Здесь: $\omega_* = \omega_*^e$ – электронная дрейфовая частота; v_{ei} – частота электрон-ионных соударений; $\omega_*^i \approx -\omega_{Te}^i/T_i$; $v_{ei} \gg \omega \gg v_{ie} = v_{ei}^m/M$; $\omega \sim \omega_* \gg \text{Im}\omega$; сингулярная поверхность $k_{||} = 0$ совпадает с плоскостью $x = 0$; разложение для ионного вклада, использованное в (1) справедливо вплоть до расстояний $x < \delta_i = \omega_*^i/k_{||}' v_{Ti}$; $k_{||}' = \partial k_{||}(x)/\partial x = k/L_s$, где L_s – характерная шировая длина.

Основной обмен энергии возмущений с электронами осуществляется внутри резистивной области $|x| < \delta_e = \sqrt{2\omega_*^e v_{ei}/k_{||}' v_{Te}}$, а общее количество свободной энергии неустойчивости, запасенной в глобальной

конфигурации магнитного поля пропорционально известному в теории тиринг-моды параметру Δ' , формально соответствующему скачку логарифмической производной внешнего решения на границах внутренней области. Дисперсионное уравнение при этом получается интегрированием уравнения для A''_{xx} через всю внутреннюю область (в предположении $A(x) \sim \text{const}$) и сшивкой логарифмической производной внешнего и внутреннего решений (см., например, [8, 9])

$$\Delta' = (A(0))^{-1} \int_{-R}^{+R} \frac{2\omega_{pe}^2}{v_{Te}^2} \frac{\omega}{k_{||}c} S dx = \Delta_e + \Delta_i^{(1)} + \Delta_i^{(2)},$$

$$R \rightarrow \infty \quad (3)$$

член Δ_e , который обычно только и учитывался раньше [6, 7], возникает при интегрировании электронного вклада в уравнение (2) с потенциалом $\phi^{(0)}$, определяемым электронным слагаемым в (1). Ионный вклад в уравнения (1) – (2), т. е. взаимодействие тиринг-моды с ионно-звуковыми колебаниями мы учтем в качестве возмущения. Это приведет к появлению добавки $\phi^{(1)}$ к потенциалу $\phi^{(0)}$ и в соответствии с этим двух дополнительных ионных слагаемых в (3).

$$\Delta_e = \frac{\omega_{pe}^2}{c^2} \frac{\omega_*}{\nu_{ei}} (-i\overline{\delta\omega_e}) \int_{-\infty}^{+\infty} (1 + \gamma_0 x) dx, \quad (4)$$

$$\Delta_i^{(1)} = \frac{\omega_{pe}^2}{c^2} \frac{\omega_*}{\nu_{ei}} \frac{i\eta_i}{2} \frac{1}{\delta_i^2} \int_{-\infty}^{+\infty} x^2 (1 + \gamma_0 x) dx, \quad (5)$$

$$\Delta_i^{(2)} = \frac{\omega_{pe}^2}{c^2} \frac{\omega_*}{\nu_{ei}} \frac{i\eta_i}{2} \frac{1}{\delta_i^2 \delta^4} \int_{-\infty}^{+\infty} x \gamma_1(x) dx, \quad (6)$$

$$\gamma_0 = - \frac{k_{||}' c \phi^{(0)}}{\omega_* A_{||}}, \quad \gamma_1 = \frac{2k_{||}' c \delta_e^2 \rho_i^2 \delta_i^2}{i\omega A_{||}} \phi^{(1)}, \quad \delta^4 = \frac{\delta_e^2 \rho_i^2 \eta_i}{i\delta\omega_e},$$

$$\eta_i = 1 + \frac{T_e}{T_i}.$$

Потенциалы γ_0 и γ_1 удовлетворяют при этом следующим уравнениям:

$$\gamma_0'' - \gamma_0 x^2 / \delta^4 = x \delta^{-4}, \quad (7)$$

$$\gamma_1'' - \gamma_1 x^2 \delta^{-4} = x^3 (1 + \gamma_0 x). \quad (8)$$

Параметр δ определяет характерную длину изменения продольного электрического поля [8] и в рассматриваемом случае столкновительной моды должен быть мал по сравнению с δ_e .

Решение уравнения (7) можно представить в виде суммы частного и общего решения

$$y_0(x/\delta) = \frac{-x}{2\delta^2} \int_0^{\pi/2} d\theta \sqrt{\sin\theta} e^{\frac{-x^2 \cos\theta}{2\delta^2}} + C_1 \sqrt{\frac{x}{\delta}} I_{1/4}\left(\frac{x^2}{2\delta^2}\right) + C_2 \sqrt{\frac{x}{\delta}} I_{-1/4}\left(\frac{x^2}{2\delta^2}\right), \quad (9)$$

где $I_{\pm 1/4}()$ — функция Бесселя мнимого аргумента. Так как искомое решение $\phi^{(0)}$ должно быть нечетным, $C_2 = 0$, а C_1 находим из условия финитности решения при $|x| \rightarrow \infty$. Если $\text{Re}\delta^2 > 0$, $C_1 = 0$, если $\text{Re}\delta^2 < 0$ $C_1 = \sqrt{2\pi}\Gamma(3/4)\delta^{-1}$, где $\Gamma(3/4)$ — гамма-функция. Таким образом, если $\delta = |\delta| e^{i\alpha}$, то решение скачком меняет свой вид на линиях $\alpha = \pm \pi/4$ (линиях Стокса).

Рассмотрим сначала задачу решавшуюся в [6, 7], т. е. опустив ионные вклады в (1) — (2), сохраним в (3) только первое слагаемое. Легко получить, аналитически продолжая решение с действительной оси, соответственно на прямую $t \exp(ia)$, ($\text{Re}\delta^2 > 0$) или на прямую $t \exp i(\alpha - \pi/2)$, ($\text{Re}\delta^2 < 0$), где $t \in (-\infty, +\infty)$ — действительное число, что величина

интеграла $I = 2 \int_0^\infty dx/(1 + y_0 x)$ имеет вид

$$I = \begin{cases} (-1)^n I_1 \delta, & \left(\frac{-\pi}{4} + \pi n < \alpha < \frac{\pi}{4} + \pi n \right) \quad \begin{matrix} n = 0, \text{ I сектор} \\ n = 1, \text{ III сектор} \end{matrix} \\ -i(-1)^k I_1 \delta \left(\frac{\pi}{4} + \pi k < \alpha < \frac{3\pi}{4} + \pi k \right) & \begin{matrix} k = 0, \text{ II сектор} \\ k = 1, \text{ IV сектор} \end{matrix} \end{cases} \quad (10)$$

где $I_1 = 2\pi\Gamma(3/4)/\Gamma(1/4)$.

Предположив, что решение δ лежит в первом секторе, получаем дисперсионное уравнение, в точности совпадающее с уравнениями [6, 7]

$$\frac{c^2}{\omega_{pe}^2} \Delta' = \frac{\omega_*}{\nu_{ei}} (-i\delta\omega_e) I_1 \delta, \quad \delta^4 = \frac{\delta_e^2 \rho_i^2 \eta_i}{i\delta\omega_e}. \quad (11)$$

Решая уравнение (11), получаем противоречие с исходными предположениями, не замеченное в [6, 7]: $\delta \sim \sqrt[4]{-1}$, т. е. все три корня лежат вне сектора I. Аналогично предполагая, что решение лежит соответственно во II, III, IV секторах и выбирая нужную фазу согласно (10) приходим каждый раз к противоречию с исходными допущениями. Таким образом, решения лежащие вне линий Стокса $\alpha = \pm \pi/4$ отсутствуют.

Предположим теперь, что решение δ имеет фазу в точности равную $\pi/4$, тогда решение на линии Стокса необходимо строить как полусумму решений сверху и снизу от нее, т. е. $C_1 = \sqrt{\pi/2} \Gamma(3/4)\delta^{-1}$ (только такой выбор константы обеспечивает, как мы увидим ниже наличие собственных мод). Вид решения при этом совпадает с решением выбранным из условия конвективного оттока энергии в работе [1]. Теперь

вместо (11) мы имеем:

$$\frac{c^2}{\omega_{pe}^2} \Delta' = \frac{\omega_*}{\nu_{ei}} (-i \overline{\delta \omega_e}) I_1 \frac{\delta - i \delta}{2}. \quad (12)$$

Как легко видеть уравнение (12) действительно имеет корень $\delta \sim \sqrt[3]{i-1}$ с фазой $\pi/4$ соответствующий нарастающему решению $\text{Re} \overline{\delta \omega_e} = 0$, $\text{Im} \overline{\delta \omega_e} > 0$. Величина инкремента фактически совпадает с найденной в [6, 7], хотя решение как мы видим носит совершенно другой характер.

Решим теперь последний вопрос — устойчиво ли такое необычное решение, относительно поправок $\Delta_i^{(1,2)}$. Если учет Δ_i меняет фазу и решение уходит с линии Стокса, то собственные моды колебаний как мы убедились выше отсутствуют и неустойчивости нет. Возмущенное решение y_1 на линии Стокса строится аналогично (12), как полусумма решений сверху и снизу от нее. Это позволяет определить фазу $\Delta_i^{(2)}$. Что касается $\Delta_i^{(1)}$, то вычисляя интеграл (5) можно показать, что для решения (9) он оказывается тождественно равным нулю

$$\Delta_i^{(1)} = 0, \quad \Delta_i^{(2)} = \frac{\omega_{pi}^2}{c^2} \frac{\omega_*}{\nu_{ei}} \frac{i \eta_i}{2} \frac{\delta^3}{\delta_i^2} I_2 \frac{1+i}{2}, \quad (13)$$

где $I_2 = \int_{-\infty}^{+\infty} t \bar{y}_1(t) dt \sim -3$ интеграл взятый по действительной оси от функции $\bar{y}_1(t)$ удовлетворяющей уравнению

$$\bar{y}_1'' - t^2 \bar{y}_1 = t^3 \left(1 - t^2/2 \int_0^{\pi/2} d\theta \sqrt{\sin \theta} \exp\left(-\frac{t^2 \cos \theta}{2}\right) \right). \quad (14)$$

Как легко видеть фаза выражения (13) на линии Стокса $\delta \sim e^{i\pi/4}$ равна $\pi/2$, т. е. учет ионной поправки приводит к уходу решения с линии Стокса (такой же результат дает учет поправок за счет конечности δ/δ_e). Таким образом, решение хотя формально и существует, но исчезает при учете малых поправок. Таким образом, собственные моды столкновительной тиринг-неустойчивости отсутствуют для дрейфовых частот, сравнимых с известным инкрементом Фюрса. Киллена и Розенблюта [8]: $\omega_* > \nu_{ei}^{3/5} (k_{||} v_{Te}/\rho_i)^{2/5} (c^2 \Delta'/\omega_{pe}^2)^{4/5}$.

Критерий стабилизации, предложенный для рассматриваемой здесь моды в работе [2] может быть получен из наших уравнений (3) – (6), если не заботясь о фазовых соотношениях считать, что ионная добавка $\Delta_i^{(2)}$ достигает конечной величины порядка Δ' . Однако, как мы

¹ Впрочем, при очень сильных столкновениях этот критерий заменяется более слабым ограничением $\omega_* > \nu_{ei} m/M$, так как при $\nu_{ei} > \omega_* m/M$ дрейфовые эффекты уже не играют роли.

показали выше природа решения оказывается такова, что уже малое взаимодействие с ионами приводит к исчезновению собственных решений дрейфовой столкновительной моды колебаний.

Институт космических исследований
Академии наук СССР

Поступила в редакцию
26 октября 1979 г.

Литература

- [1] B.Coppi, W.K.Mark, L.Sugiyama, G.Bertin. Phys. Rev. Lett., 42, 1058, 1979.
- [2] M.N.Bussac, D.Edery, R.Pellat, J.H.Soule. Phys. Rev. Lett., 40, 1500, 1978.
- [3] D.W.Ross, S.Mahajan. Phys. Rev. Lett., 40, 324, 1978.
- [4] K.T.Tsang, P.J.Catto, J.S.Whitson, J.Smith. Phys. Rev. Lett., 40, 327, 1978.
- [5] P.N.Gusdar, L.Chen, P.K.Kaw, C.Oberman. Phys. Rev. Lett., 40, 1566, 1978.
- [6] R.D.Hazeltine, D.Dobrott, T.S.Wang. Phys. Fluids, 18, 1778, 1975.
- [7] J.F.Drake, Y.C.Lee. Phys. Fluids, 20, 1341, 1977.
- [8] H.P.Furth, J.Killeen, M.N.Rosenbluth. Phys. Fluids, 6, 459, 1963.
- [9] А.А.Галеев, Л.Зеленый. Письма в ЖЭТФ, 25, 467, 1977.